

Strona internetowa: [www.SRT-RC.com](http://www.SRT-RC.com)Skrzynka pocztowa: [info@srt-rc.com](mailto:info@srt-rc.com)Sprzedaż: [sales@srt-rc.com](mailto:sales@srt-rc.com) Działtechniczny: [technical@srt-rc.com](mailto:technical@srt-rc.com)**Star Refined Technology co.,Ltd**Adres: 09F 0902, budynek Jin Rong, aleja Xlapu,  
Huizhou, Guangdong, Chiny Biuro sprzedaży w Chinach

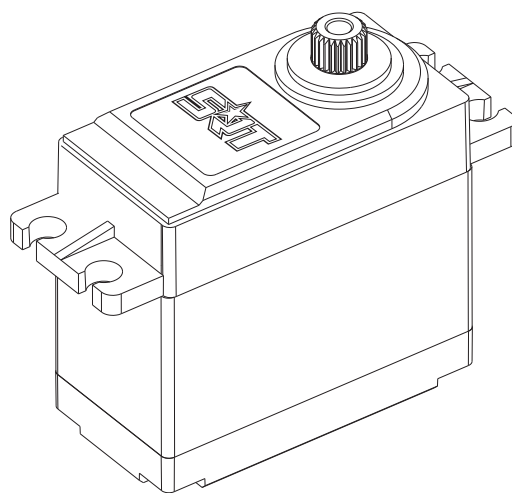
Sprzedaż: 86+18129689516

## Serwo standardowe SRT (DL3020)

Serwomechanizm SRT Standard zapewnia zakres ruchu i kontrolę położenia w zakresie 180° w Twoim projekcie. Doskonale nadaje się do animatroniki i aplikacji o idealnej skali.

### GLÓWNE CECHY

- Idealny do zastosowań 1/10 na drodze
- Niesamowita wydajność i niskie zużycie energii
- Standardowe wymiary sprawiają, że idealnie nadaje się do pojazdów, które mogą skorzystać z wysokiej jakości serwomechanizmu
- Wyższy moment trzymania
- 1-letnia ograniczona gwarancja



### PRZEGLĄD

Najnowsza generacja serwomechanizmów SRT zapewnia wydajność potrzebną do modeli pojazdów w skali od 1/10 do 1/8. Są to serwomechanizmy o standardowych rozmiarach przeznaczone do zastosowań wysokonapięciowych do 6,0 V. Wszystkie te serwomechanizmy charakteryzują się innowacjami SRT, takimi jak wyjmowane przewody umożliwiające dostosowanie długości przewodów oraz łatwość konserwacji, a także metalowe uchwyty montażowe serwomechanizmów, które utrzymują je na miejscu nawet w najbardziej ekstremalnych warunkach.

### Notatki dotyczące wymagań zasilania

Producent podaje napięcie 4,8–6,0 V DC dla tego serwomechanizmu. Uważamy jednak, że serwo toleruje baterię 9 V przez bardzo krótkie okresy bez obciążenia, co jest wykorzystywane w niektórych ćwiczeniach z serii samouczków „Stamps in Class”. (Przy świeżych bateriach mogą występować lekkie drgania; nie powoduje to uszkodzenia). Nie należy używać tego serwomechanizmu z niestabilizowanym zasilaczem ściennym ani ze regulowanym zasilaczem ściennym o napięciu przekraczającym 6,0 V DC.

Pobór prądu serwomechanizmu może gwałtownie wzrosnąć pod obciążeniem. Upewnij się, że zasilacz i regulator napięcia w Twojej aplikacji są przygotowane do dostarczenia odpowiedniego prądu dla wszystkich używanych serwomechanizmów. Nie próbuj zasilać tego serwomechanizmu bezpośrednio z pinów Vdd lub Vin modułu BASIC Stamp ani żadnego mikrokontrolera; nie podłączaj linii Vss serwomechanizmu bezpośrednio do pinu Vss modułu BASIC Stamp ani żadnego mikrokontrolera.

Zastosuj warunki środowiskowe

Zakres temperatur przechowywania: -20°C~60  
°C Zakres temperatury pracy: -10°C~50°C Zakres  
napięcia roboczego: 4,8 V~6,0 V

Standardowe środowisko testowe

Wszystkie badania kontrolne należy wykonywać w warunkach normalnej temperatury i wilgotności, tj. 25±5°C.°Ci wilgotność względna 65±10%,ocień charakterystykę zgodnie ze standardowymi warunkami testowymi.

Specyfikacja elektryczna (funkcja wydajności)

| przedmiot                                             | 4,8 V         | 6,0 V         |
|-------------------------------------------------------|---------------|---------------|
| Prędkość robocza (bez obciążenia)                     | 0,13 sek./60° | 0,11 sek./60° |
| Prąd roboczy bez obciążenia (od wolnego do szybkiego) | 300 mA        | 300 mA        |
| Moment obrotowy zatrzymania (przy zablokowaniu)       | 18,0 kg-cm    | 20,0 kg-cm    |
| Prąd zatrzymania (w stanie zablokowanym)              | 1900 mA       | 2500 mA       |
| Prąd jałowy (w stanie spoczynku)                      | 40mA          | 40mA          |

Uwaga: Definicja elementu to wartość średnia, gdy serwo pracuje bez obciążenia

Specyfikacja mechaniczna

| Przedmiot                      | Standard             |
|--------------------------------|----------------------|
| Materiały przekładni           | Miedź i aluminium    |
| Waga                           | 56 ± 1 g             |
| Kąt graniczny                  | 180° ± 10°           |
| Grubość przewodu łączącego     | # 28 PCV             |
| Długość przewodu złącza        | 290 ± 5 mm           |
| Wielowypust przekładni rogowej | ψ5,8*25T             |
| Typ rogu                       | Pojedynczy, podwójny |
| Współczynnik redukcji          | 1/306                |
| Typ silnika                    | Silnik prądu stałego |

Specyfikacja sterowania

| Przedmiot                 | Standard                                                |
|---------------------------|---------------------------------------------------------|
| System sterowania         | Modyfikacja szerokości impulsu                          |
| Typ wzmacniacza           | 333Hz cyfrowy kontroler                                 |
| Podróże operacyjne        | 90° (1000→(2000 μsek)                                   |
| Pozycja neutralna         | 1500 μsek                                               |
| Szerokość pasma martwego  | 2 μsek                                                  |
| Kierunek obrotu           | Zgodnie z ruchem wskazówek zegara (gdy 1500→(2000 μsek) |
| Zakres szerokości impulsu | 800→2200 μsek                                           |
| Maksymalna podróż         | Okolo 130°(gdy 800→(2200 μsek)                          |

Kontrola wyglądu

Wygląd: Brak uszkodzeń wpływających na dozwolone funkcje

Rysunek konturowy: Wymiary patrz poniżej

\* mm

